



carrybots



Vollzeit



Festanstellung



Karlsruhe-Durlach



Softwareentwicklung

Softwareentwicklung Robotik · ROS · Python

Deine Aufgaben

- Entwicklung der ROS-basierten Steuerungssoftware unseres fahrerlosen Transportfahrzeugs Herbie
- Testen der Software in der Simulation sowie am realen Prototyp
- Einflussnahme bei konzeptionellen Entscheidungen
- Arbeiten mit agilen Methoden (SCRUM)

Dein Profil

- Erfahrungen in der Softwareentwicklung mit ROS
- Interesse an Robotik
- Erfahrungen mit Linux und Python sind von Vorteil
- Sicherer Umgang mit Git
- Freude an der Arbeit im Team
- Fließendes Englisch und/oder Deutsch
- Du bist kreativ und setzt eigene Ideen gerne durch in die Tat um

Was wir bieten



Agiles
Entwicklungsumfeld



Lernen mit und von
Experten



State of the Art
Robotik-Technologien



Corona-gerechter
Sofortstart

Du willst Teil unseres Teams werden und den Warentransport revolutionieren? Dann bewirb dich jetzt und sende uns eine E-Mail mit deinen vollständigen Bewerbungsunterlagen oder ruf einfach an!



0721-9819130



jobs@carrybots.de