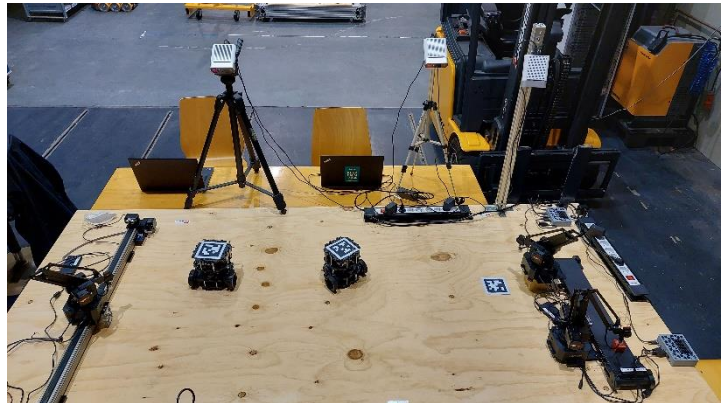


# HIWI-JOB: Roboterprogrammierung als TURTLEBOT Hiwi

**Rahmen:** Der Einsatz von autonomen Transportrobotern wird zum Industriestandard. Die Gruppe „Robotik und Interaktive Systeme“ am IFL befasst sich mit robotischem Warentransport.

Wir wollen am IFL einen Modellaufbau zur Abbildung verschiedener Intralogistikprozesse aufbauen. Als Basis hierzu dienen uns die Robotikplattformen „TURTLEBOT“ von ROBOTIS.



Deine **Aufgabe:** Zur schnellen Abbildung von Intralogistikkreisläufen wollen wir die Turtlebots mit Hilfe eines eigenen Leitsystems ansteuern. Hierzu müssen verschiedene Dinge erledigt werden: Inbetriebnahme der Turtlebots, Bereitstellen einer Schnittstelle für Auftragskommunikation, Statusüberwachung der Flotte, Verkehrssteuerung, ...

**Voraussetzungen** sind Grundkenntnisse der Softwareentwicklung, vorzugsweise Sprachkenntnisse in Python. Erste Gehversuche mit ROS sind von Vorteil. Flüssiges Deutsch und Englisch sind wichtig. Außerdem erwarten wir eine selbstständige Arbeitsweise mit einem Blick für's Ganze.

**Geboten** werden flexible Arbeitszeiten und spannende praktische Aufgaben. Du bist Teil eines Teams aus Studierenden, wissenschaftlichen Mitarbeitern und Industriepartnern und leistest einen wichtigen Beitrag zur Forschung. Es wird eine langfristige Zusammenarbeit angestrebt.

**Melde dich** bitte per Mail mit kurzer Info zu deinen projektrelevanten Erfahrungen und Interessen und deinem Lebenslauf.

Falls du in diesem Thema eine Idee für eine Abschlussarbeit hast, kannst du dich auch gerne an uns wenden.

**Ansprechpartner:**

Constantin Enke,  
Maximilian Ries

[constantin.enke@kit.edu](mailto:constantin.enke@kit.edu)

[maximilian.ries@kit.edu](mailto:maximilian.ries@kit.edu)

0721 608-48604

Geb. 50.38, Raum 1.12

**Studiengänge:**

Maschinenbau, WiWi, Informatik, Physik, ...

Hauptsache du hast Spaß am Programmieren und Basteln.

Umfang: **ab 35 h / Monat**