

Bachelorarbeit

Entwicklung und Implementierung einer Benutzeroberfläche für ein fahrerloses Transportsystem (FTS)

Rahmen: Im Rahmen des Projektes Objektschutz wird ein preiswertes Fahrzeug entwickelt, welches vorausschauend einer optischen Spur folgt. Durch die neue Kameraanordnung ergibt sich eine Fülle neuer Funktionen.

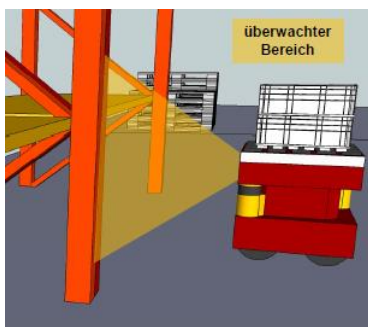


Problemstellung: Durch den Zuwachs an Funktionen, die es so im industriellen Betrieb noch nicht gibt, wird eine Interaktion mit den Fahrzeugen zunehmend komplexer.

Aufgabe ist, nach bestehenden Mensch-Maschine-Schnittstellen zu recherchieren, sich einen Funktionsüberblick zu erarbeiten und eigene Konzepte zu entwickeln. Ziel ist am Ende der Arbeit eine robuste, intuitive Bedienoberfläche zu etablieren und in Betrieb zu nehmen.

Voraussetzung ist Interesse an kreativem Arbeiten. Einfache Programmierkenntnisse sind hilfreich.

Geboten wird eine spannende, kreative Arbeit als auch detaillierte Einblicke in ein Forschungsprojekt. Gemeinsam mit anderen kann direkt an dem Projekt „Objektschutz“ mitgewirkt werden.



Nicht ganz dein Thema? Wir stellen dir gerne unsere anderen Projekte im Bereich Steuerungstechnik und Robotik vor. Einfach unverbindlich vorbeikommen oder kurz eine Mail schicken.

Forschungsbereich:
Plug&Play-Fördertechnik

Ausrichtung:

- Experimentell
- Theoretisch
- Praktisch
- Simulation
- Konstruktion (CAD)
- Sicherheitstechnik
- Graphische Gestaltung

Studiengang:

- Maschinenbau
- Physik
- Elektrotechnik
- Informatik
- Informationswirtschaft
- Wirtschaftsingenieurwesen

Beginn: ab sofort

Ausschreibungsdatum:
18.01.2016

Ansprechpartner im IFL:

Maximilian Hochstein
Gotthard-Franz-Str. 8
Geb. 50.38; Raum 1.12
Telefon: 0721 608 48665
Maximilian.Hochstein@kit.edu